

第 25 回 自律型ロボット対戦競技「ソフトウェア部門」修正点

自律型ロボット対戦競技「ソフトウェア部門」競技要項 (P2) の 2. 競技場概要 (4) の 3 行目 該当箇所を下記の通り修正します。

誤：スタートライン及びゴールラインは「白」で引かれます。

正：スタートラインは細い黒線。

ゴールラインはクリフエリアとゴール後エリアのつなぎ目とし、つなぎ目に沿った真上にゴール判定用のセンサーがゲート状に設置されます。

ゴール後ミッションの停止線は細く赤い線が引かれており、停止線前後には 2 c m 間隔で細い黒線が停止位置判定のために描かれています。

※ 線は、目視で確認できる必要がありますが、ロボットの光センサーに影響が出ないように、細くしてあります。